I

GeoRock

Part I	Meniu	1
1	Meniu	1
2	Meniu Fisier	1
3	Meniul Modifica	2
4	Meniul Vizualizeazã	2
5	Meniu Date Generale	4
	Antet	5
	Date generale bloc ·····	
6	Meniul Calcul	7
7	Meniul Exportã	
8	Meniul Preferinte	
9	Meniul de alegere rapidã	10
10	Introducere tabel	10
Part II	Aspecte teoretice	10
1	Introducere	10
2	Calculul vitezei ini?ale folosind Teorema Impulsului	11
3	Metoda considerând masele concentrate (Lumped Mass)	12
4	Metoda CRSP	14
5	Bibliografia	17
Part III	Geoapp	18
1	Sec lune Geoapp	18
Part IV	Software pentru geomecanica rocilor	19
Part V	Simularea caderilor de roci 3D – GeoRock	
	3D	19
Part VI	Contact	21
	Index	0
		•

1 Meniu

1.1 Meniu

Meniu Fisier

Meniu Modificã²

Meniu Vizualizeazã

Meniu Date Generale

Meniu Calcul

Meniu Exportã

Meniu Personalizeazã

1.2 Meniu Fisier

Nou Creazã un nou proiect.

Deschide

Deschide un proiect existent.

Salveazã Salveazã datele introduse în proiectul curent.

Salveazã cu nume

Salveazã proiectul curent cu un nume dat de utilizator.

Importã sectiuni din Trispace

Importã profilul versantului generat de programul Trispace (program distribuit de GeoStru Software S.a.S. care genereazã o sectiune de la o probã. topograficã)

Importã date din Excel

Importã datele care definesc versantul dintr-un fisier *.xls.

Setup imprimante

Setup imprimante cu care sã se realizeaze operatiunile de printare.

Vizualizarea versiunii tipãribile

Vizualizeazã foaia de printat.

Iesire

Iesire din program.

1.3 Meniul Modificã

Anuleazã ultima modificare

Anuleazã ultima comandã realizatã în ferestrele active.

Copiazã

Copiazã în notite imaginile prezente în foaia de lucru.

Lipire

Lipeste în foaia de lucru imaginile copiate în notite (bitmap).

Eliminã bitmap

Eliminã orice bitmap lipit în foaia de lucru.

Functia **Copiazã** este utilã deoarece cu ajutorul acesteia utilizatorul poate copia în notite ceea ce se vizualizeazã în foaia de lucru (versant, traiectorii, legende, bariere, etc.) si le poate lipi în foaia de lucru.

1.4 Meniul Vizualizeazã

Redeseneazã

Eliminã din foaia de lucru eventualele erori de vizualizare.

Deplaseazã

Deplasează în foaia de lucru curentă imaginea priectului curent fără modificarea coodonatelor.

Zoom

Metoda poate oricum modifica vizualizarea folosind numerosele optiuni de zoom ale programului, care mãresc sau reduc dimensiunile imaginii vizualizate în zona desenului.

Zoom fereastrã

Prin aceastã comandã este posibil zoom-ul rapid în vecinãtatea unei zone specificând unghiurile care o definesc. Regiunea specificatã prin unghiurile selectate este centratã în noua vizualizare în cazul în care nu corespunde exact raportului prospectiv al ferestrei deplasate prin zoom. Comanda se poate activa si din bara de instrumente Standard.

Zoom dinamic

Realizează un zoom interactiv printr-o extensie a desenului. În timpul zoom-ului dinamic cursorul ia foram unei lupe cu semnele (+) si (-). Tinând apăsat mouse-ul în punctul de central al ferestrei si deplasându-l înspre partea superioară a ferestrei, se aplică un factor de zoom de 100%. Invers, tinând apăsat mouse-ul si deplasându-l înspre partea interioară a ferestrei se aplică un factor de zoom de îndepărtare de 100%. La eliberarea muuse-ului zoom-ul se întrerupe. Comanda se poate activa si din bara de instrumente Standard.

Zoom Precedent

Activează vizualizarea precedentă celei actuale. Comanda se poate activa si din bara de instrumente Standard.

Zoom Tutto

Revizualizează complet proiectul în interioorul zonei desenului. Nota Zoomul nu modifică dimensiunile absolute ale desenului, numai dimensiunile de vizualizare în interiorul zonei de lucru. Comanda se poate activa si din bara de instrumente Standard.

Vizualizeazã Grilã

Desenează o grilă care nu se printează; pasul în x si în y a acesteia se stabilesc de către utilizator din **Optiuni** din **meniul preferinte**. Grila se utilizează numai ca si element de vizualizare. Nu se printează si nu este considerată parte integrantă din desen. Poate fi activată si dezactivată.

Textura

Realizeazã textura taluzului.

Foaia de lucru

Se vizualizeazã foaia de lucru "Taluz", dacã aceasta a fost închisã anterior.

Toleranta cursorului

Specifică marginile de sensibilitate ale cursorului în vecinătatea punctului de selectionare. Astfel de valoare trebuie introdusă cu aceeasi unitate de măsură ca si coordonatele punctelor.

1.5 Meniu Date Generale

Antet 5

Tabel puncte taluz

Gestionează input-ul numeric al datelor geotehnice (Rt, Rn, Asprime si Descriere) si fiecare fragment al taluzului. Alegând această optiune apare un tabel în care se găseste numărul de ordine al punctului introdus, coordonatele sale X si Y exprimate în m, coeficientii Rt si Rn (coeficientii de restituire normală si tangentială),m Asprimea si Descrierea.

Este posibilă introducerea în orice punct al tabelului o nouă linie cu ajutorul comenzii <Ins> sau eliminarea unei linii cu tasta <Canc>.

Tabelul poate fi copiat sau exportat in Excel cu butonul drept al mouse-ului alegând optiunea doritã.

N.B. Poszitionandu-vã pe coloana coeficientului Rt (si/sau Rn) si apãsând butonul drept al mouse-ului se pot desemna automat valorile de referintã ale parametrilor pentru diverse tipologii de materiale (Rocã mamã, Rocã alteratã, Detritus sau Nisip).

Inrtroducere puncte

Dã posibilitatea de introducere a punctelor taluzului direct; selectarea acestei comenzi vizualizeazã o barã de instrumente în care se gãseste numãrul de ordine al punctului, abscisa sa si ordonata realizate printr-un click al mouse-ului pe foaia de lucru. Pentru desemnarea unei valori coordonatelor ajunge pozitionarea pe cãsuta corespondentã din bara de instrumente, introducerea valorii si confirmarea ei prin tasta <Trimite>.

Introducerea unei linii 10

Modificã puncte

Modifică punctele taluzului direct; selectarea acestei comenzi vizualizează o bară de instrumente cu numărul de ordine al punctelor, abscisele si ordonatele acestora specificate printr-un click al mouse-ului în foaia de lucru. Pentru desemnarea unuei noi valori coordonatelor este suficientă pozitionarea pe căsuta corespondentă, introducerea valorii si **Timite**.

Eliminare puncte

Eliminã punctele direct; la selectarea acestei comenzi se schimbã cursorul în vecinãtatea punctului de eliminat în baza tolerantei acestuia.

Date generale bloc

Deplaseazã sectiunea în x

Efectueazã deplasarea pe axa x cu valoarea introdusã de utilizator.

Deplaseazã sectiunea în y

Efectueazã deplasarea pe axa y cu valoarea introdusã de utilizator.

Oglindire sectiune

Comandã de oglindire a sitemului de referintã.

Pozitionare bloc

Pozitionarea blocului în cădere: stânca realizează o cădere automnată pe taluz în functie de absciza în care a fost efectuat un click.

Specificare tip barierã

Introducere barierã

Pentru introducerea unei bariere selectionati mai întâi tipologia de introdus si apoi pozitionati-vã cu mouse-ul în punctul dorit.

Eliminare barierã

Pentru a elimina o baroerã selectati comanda si pozitionati-vã în vecinãtatea barierei de eliminat.

Vizualizarea tuturor barierelor

Selectarea acestei comenzi duce la vizualizarea tabelului în care au fost definite diferitele tipologii de tabele.

Eliminarea tuturor barierelor

Eliminã toate barierele introduse pe taluz.

1.5.1 Antet

Introduceti orasul, descrierea lucrărilor, numele proiectantului.

1.5.2 Date generale bloc

Greutatea specificã a blocului [Kg/mc]

Greutatea pe unitate de volum a materialului din care este constituit blocul.

Modulul de elasticitate [Kg/cmq]

Modulul de elasticitate al blocului.

Componta vitezei initiale în x [m/s]

Componenta de-a lungul X a vitezei de plecare; pozitivã de la stânga la dreapta.

Componta vitezei initiale în y [m/s]

Componenta de-a lungul y a vitezei de plecare ; pozitivã de jos în sus.

Viteza limitã de oprire

Valoarea vitezei de la carecalculul se întrerupe.

Absciză viteză initială stâncă [m]

Introduceti valoare în metri a abscisei corespondente pozitiei de plecare a stâncii.

Ordonată viteză initială stâncă [m]

Introduceti valoare în metri a ordonatei corespondente pozitiei de plecare a stâncii. Ordinata posizione iniziale masso [m].

Abscisã finalã stâncã [m]

Indicati valoarea abscisei în corespondentă cu care stânca va treui să se oprescă.

Numãr de aruncãri

Introduceti numărul de aruncări de examinat începând cu pozitia initială a stâncii. Dacă 1 se activează optiunea **Aruncare punctială**, dacă >1 se activează optiunea **Zona de aruncări**.

Analiza statisticã

Pentru fiecare impact înclinatia prin varierea înre un câmp de valori de la 0 la valoarea maximã si depinde de asprimea si de dimensiunea blocului.

Analizã de determinare

Fiecare impact se defineste prin caracteristicile geotehnice si geometrice introduse de câtre utilizator.

Forma blocului

Blocul poate fi în formă de disc, cilindru sau sferă; alegerea unei optiuni abilitează datele geometrice corespondente de atribuit.

Aruncare punctualã

Se efectueazã o singurã aruncare "Numãr de aruncãri=1"

Zona de aruncãri

Sunt efectuate mai multe aruncãri - se specificã numãrul in "Numãrul aruncãrilor".

1.5.3 Defineste tipul de barierã

Comanda dă posibilitatea specificrii diverselor bariere în functie de dimensiune si de energia absorbită; selectia acesteia duce la deschiderea unei ferestre de dialog în care se pot introduce următoarele date:

N٥

Introduceti un numãr de ordine care sã identifice bariera definitã.

H [cm]

Introduceti înãltimea barierei în centrimetri.

Grosimea [cm]

Instroduceti grosimea la vârf a barierei în cm.

Alfa [°]

Introduceti valoarea unghiului cu care este înclinată bariera în functie de verticală.

Energia [KJ]

Instroduceti valoarea energiei care poate fi absorbitã de barierã.

1.6 Meniul Calcul

Congruentã date

Efectueazã o analizã a datelor introduse; verificã doar carenta parametrilor introdusi.

Metoda considerând masele concentrate (Lumped Mass)

Alegând aceastã optiune se efectueazã calculul traiectoriilor cu metoda considerând masele concentrate Lumped Mass (ipoteza blocurilor puntiforme).

Metoda CRSP

Alegând aceastã optiune se efectueazã calculul traiectoriilor cu metoda Colorado Rockfall Simulation Program (ipotezã de bloc tridimensional).

Efectueazã calcul

Efectuează calculul în baza metodei alese vizualizând traiectoriile masei în baza dimensiunilor sale si a coeficientilor de restituire.

Întrerupere calcul

Comandã de selectat dacã se doreste întreruperea calculului.

Vizualizeazã traiectorii

Optiune pentru vizualizarea traiectoriilor specificate în calcul; pentru vizualizare:

- alegeti comanda Vizualizare traiectorii;
- alegeti traiectoria de vizualizat în fereastra- legendã care apare pe ecran.

dacã se doreste vizualizarea tuturor celor determinate prin calcule click cu mouse-ul pe Toate.

Informatii despre traiectorii

Alegând aceastã optiune este posibilã vizualizarea informatiilor pentru fiecare traiectorie. Pentru aceasta:

- Seletati o traiectorie cu ajutorul comenzii precedente;
- Pozitionati-vã pe traiectoria de examinat: cursorul îsi va schimba forma în punctele de impact si pe status bar (bara de culoare gri de la baza foii de lucru) astfel vor apărea valorile vitezei de impact, lungimea saltului în functie de punctul precedent si energia masei la impact.

Nu vizualiza traiectoriile

Comanda dã posibilitatea de eliminare a tuturor traiectoriilor vizualizate.

Energie barierã

Optiune care dă posibilitatea de a obtine informatii în legătură cu energia stâncii în functie de barieră. Functia este utilă pentru că dă posibilitatea de a verifica dacă energia pe care o poate absorbi bariera este mai mare decât energia masei de impact; pentru utilizarea acestei optiuni:

- Selectionati comanda Vizualizare traiectorii din meniul Calcul;
- Selectati traiectoria care vã intereseazã din legendã culori;

 Pozitionati-vã cu mouse-ul pe punctul pentru care se solicitã informatii (Ex . Punctul de introducere a barierei); cursorul ia forma unei linii verticale si pe Status bar (in partea de jos a ecranului) se vizualizeazã înãltimea, viteza si energia la care a ajuns stânca în acel punct.

Vizualizare erori

Desfăsoară o sinteză a rezultatelor analizei si semnalează prezenta eventualelor erori.

1.7 Meniul Exportã

Esportã în format RTF

Vizualizeazã foaia de calcul, exportând-o în format RTF (se poate citi si din Word, Windows).

Esportã DXF

Exportă în format DXF continutul ferestrei de lucru; fisierul DXF este generat în dosarul C:\....\GeoRockFall\Geostru_Project\Senzanome.dxf.

Esportã în BMP

Exportã grafica continutã în foaia de lucru în format Bitmap; fisierul BMP este generat în dosarul \....

\GeoRockFall\Geostru_Project\Senzanome.bmp.

1.8 Meniul Preferinte

Optiuni

Vizualizează fereastra de dialog pentru setarea culorilor de fond ale ferestrei, liniilor care definesc profilul textului; mai mult, în partea generală, pot fi alese optiuni de vizualizare a traiectoriilor, a cotelor, etc. Cu ajutorul acestei comenzi este posibilă importarea tolerantei cursorului si pasul grilei.

Personalizarea barei de instrumente

Dã posibilitatea de personalizare a barei de instrumente si a barei meniului standard.

Coloare de prim-plan

Personalizeazã culorile de prim-plan (teste, cote si legende).

1.9 Meniul de alegere rapidã

Activati meniul de alegere rapidã prin butonul drept al mouse-ului.

1.10 Introducere tabel

Pentru introducerea unei noi noi linii printre liniile existente apăsati butonul **INS**.

Pentru eliminarea uneie selectati-o si apãsati CANC.

Pentru a copia tabelul în memorie activati meniul e alegere rapidã prin intermediul butonului drept al mouse-ului si selectati copia.

Pentru exportarea tabelului în Excel activati meniul de alegere rapidã si selectati **Exportã** în Excel.

Pe coloanele coeficientilor R_n si R_t si S activati meniul de alegere rapidã pentru a avea valori de referintã.

2 Aspecte teoretice

2.1 Introducere

Traiectoria blocurilor în cădere de-a lungul unui povârnis

Miscarea de cãdere a unui bloc de-a lungul unui povârnis cu roci depinde de numerosi factori care nu se pot exprima usor numeric.

Traiectoriile blocurilor depind de geometria povârnisului, de forma blocului în cãdere si de viteza initială în momentul dezlipirii de versant, si de energia disipată din cauza efectului de ciocnire în timpul cãderii. Blocurile în cãdere pot sã alunece, sã se rostogoleascã sau sã se sarã la vale în functie de formã, aplatizatã sau rotunjitã, si de înclinatia versantului. Energia disipatã din cauza ciocnirilor este, în general, diferitã de diversele caracteristici ale miscării si depinde de caracteristicile mecanice al blocului si ale materialelor prezente de-a lungul povârnisului (rocã, teren, vegetatie) care se opun în mod diferit miscării blocurilor. În realitate, totusi, este imposibilă determinarea punctuală a profilului versantului si individuarea formelor diverselor blocuri care ar putea să se dezlipească. Mai mult, geometria versantului si natura materialelor se modifică în timp, modificări sensibile, de fapt, si alterării rocii, prin acumularea de detritus sau prin dezvoltarea vegetatiei.

În fine, este practic imposibilă modelarea miscării de cădere a blocurilor în cazurile în care acestea se fărâmă prin ciocnire, nici nu se pot individua zonele din taluz în care se se înregistrază fărâmarea.

Pentru analiza traiectoriilor de cădere este nevoie să se facă referire la modele foarte simplificate: proiectarea geotehnică a interventiilor de protectie trebuie să fie din acest motiv pe baza unei ample experimentări numerice, care care dă posibilitatea cercetării sub diverse aspecte a fenomenului si recunoasterii factorilor principali care influentează miscarea în situatia particulară în studiu.

În cazurile mai complexe modelul poate fi stabilit cu ajutorul unei analize a traiectoriei afalte prin cinematografierea locului după căderea blocurilor.

2.2 Calculul vitezei ini?ale folosind Teorema Impulsului

Teorema impulsului afirma ca impulsul exercitat asupra unui obiect este egal cu schimbarea momentului acestuia. În formula, putem scrie:

Unde:

- I este impulsul.
- Δp este schimbarea momentului

Momentul p èeste definit ca produsul dintre masa m?i viteza v:

$$p = m * v$$

Daca cunoa?tem for?a F aplicata asupra obiectului ?i timpul t n care aceasta for?a a fost aplicata, impulsul, l'impulso I poate fi calculat ca:

$$I = F * t$$

Pentru a gasi viteza ini \hat{a} la v₀, putem exprima schimbarea momentului ca:

$$\Delta p = m * v - m * v_0$$

Unde:

- v este viteza finala.
- v₀ este viteza ini?iala.

Folosind teorema impulsului:

$$F * t = m * v - m * v_0$$

De unde putem izola viteza ini?iala v_0 :

$$v_0 = v - (F * t) / m$$

Exemplu de calcul:

Sa presupunem ca avem un obiect cu urmatoarele caracteristici:

- Masa m = 10 kg
- O for?a constanta F = 50 N aplicata timp de t = 4 s
- Viteza finala v = 30 m/s

Calculam viteza ini?iala v_0 :

1. Calculam impulsul:

$$I = F * t = 50 N * 4 s = 200 N_s$$

2. Folosind formula pentru a gasi v_0 :

$$v_0 = v - (I / m)$$

 $v_0 = 30 m/s - (200 Ns / 10 kg)$
 $v_0 = 30 m/s - 20 m/s$
 $v_0 = 10 m/s$

Prin urmare, viteza ini?iala a obiectului este 10 m/s.

2.3 Metoda considerând masele concentrate (Lumped Mass)

Metoda de calcul onsiderând masele concentrate (Lumped Mass)

Ipotezele modelului sunt:

- 1. schemã plan, profilul taluzului asimilabilã unei fãrâmãri constituitã din fragmente rectilinii;
- 2. bloc puntiform rezistenta ariei neglijabile.

În astfel de caz la traiectorea blocului poate fi determinată utilizând ecuatiile miscării unui corp.

Cu referire la un sistem de axe carteziene ortogonale astefel de ecuatii sunt:

$$x = v_x x t + x_0$$

$$y = -g \times t_2 + v_y \times t +$$

$$y_0$$

(1)

unde:

v_x = componenta orizontalã a vitezei blocului;

v_v = componenta verticalã a vitezei blocului;

t = timpul;

g = accelerata gravitationaļã

 $\mathbf{x}_{\mathbf{0}}$ = abscisa punctului în care blocul se dezlipeste de pe taluz sau se ciocneste în câdere;

 $\mathbf{y_0}$ = ordonata punctului în care blocul se dezlipeste de pe taluz sau se ciocneste în cădere.

Astfel traiectoria miscării rezultă a fi compusă dinntr-o serie de parabole trasate între punctul de dezlipire si puncul în care blocul se ciocneste pe taluz pentru prima dată, în faza initială a miscării, si între două puncte succesive de impact pe taluz, sau la bază, până în punctul de oprire.

Coordonatele pubnctului de de impact si componentele vitezei se determină rezolvând sistemul dintre ecuatia (1) si ecuatia retelelor care reprezintă profilul taluzului.

In pratica se începe din punctul în care se produce dezlipirea blocului si se rezolvă un astfel de sistem de ecuatii considerând din când în când diversele ecuatii ale retelelor care contin segmentele succesive ale bucătii dezlipite până la găsirea coordonatelor unui punct, punctul de impact care apartine parabolei care reprezintă traiectoria si cade în interiorul unuia dintre cele două segmente ale fragmentului dezlipit si este deci si un punct al taluzului.

Astfel de punct reprezintã primul punct de impact al blocului pe taluz. Procedeul este repetat din astfel de punct pentru a determina arcul succesiv al traiectoriei si un nou punct de impact.

Pierderea de energie cineticã din cauza frecărilor si a ciocnirilor poate fi modelatã reducând viteza blocului în cãdere de fiecare datã acesta se ciocneste de taluz.

În particular, indicând cu v_n si v_t componentele (normale si tangentiale) ale vitezei înainte de ciocnire, dupã ciocnire v'_n, v'_t pot fi calculate prin relatiile:

$$v'_n = v_n \times \lambda_n$$

 $v'_t = v_t \times \lambda_t$

în care

 $\lambda_{\mathbf{n}}$ si $\lambda_{\mathbf{t}}$ sunt coeficienti de restituire variabili în intervalul 0-1.

Lista simbolurilor

x(), y() = Coordonatele punctelor taluzului în m; $\mathbf{R}_{n'}, \mathbf{R}_{t}$ = Coeficientul de restituire normalã si tangentialã; **rugosità** = Asprimea taluzului; $\mathbf{X}_{p'}, \mathbf{Y}_{p}$ = Coordonatele punctului de plecare al stâncii; $\mathbf{x}_{i'}, \mathbf{y}_{i}$ = Coordonatele puntului de impact; $\mathbf{v}_{x'}, \mathbf{v}_{y}$ = Viteza de pre-impact a blocului; \mathbf{t} = Durata zborului în secunde; $\mathbf{E}()$ = Energia de pre-impact în Joule.

2.4 Metoda CRSP

Metoda de calcul CRSP

Modelul numit CRSP (Colorado Rockfall Simulation Program) a fost pus la punct de <u>Pfeiffer si Bowen (1989)</u> cu scopul de modela cãderea de blocuri cu formã sfericã, discuri sau cilindri, cu secuiunea circularã pe planul vertical de miscare.

Pentrua adescrie miscarea blocurilor modelul CRSP aplicã ecuatia de miscare parabolicã a unui corp în cãdere liberã si principiul de conservãrii energiei totale.

Fenomenul de impact este modelat utilizând ca si parametri ulteriori, cu referire la Metoda Considerând masele concentrate (Lumped mass), asprimea taluzului si dimensiunile blocurilor.

În particular modelul CRSP presupune cã unghiul format între directiile blocului si taluzul în functie de o statistică care trebuie definită pentru fiecare caz analizat. Modelul tratează statistic si rezultatele care în principal constau în vitezele si înăltimile de salt, în functie de suprafata taluzului, în timpul căderii. Modelul consideră deci combinatiile de miscări de cădere liberă, de salt, de rostogolire si de alunecare, care pot varia în functie de dimensiunile blocurilorsi de asprimea versantului..

Exactitatea modelului a fost verificată prin intermediul comparatiei dintre rezultatele numerice si cele obtinute prin încercări în teren.

Descrierea miscării de cădere liberă începe din punctul în care se cunoaste viteza initaială descompusă în cele două componente initiale: orizontale si verticale. Blocul este supus miscărilor de cădere liberă până în momentul în care se ciocneste cu versantul.

Din intersectie se află coordonatele punctului de impact. Vectorul vitezei de pre-impact V formează un unghi cu taluzul.

La fiecare impact înclinatia taluzului variază între valori cuprinse între 0 si o valoare în functie de asprimea taluzului si de dimensiunea blocului.

Viteza care se obtine după impact este determintă cu ajutorul ecuatiei de conservare a energiei:

$$\left(\frac{1}{2} J\omega_1^2 + \frac{1}{2} MV_{t1}^2\right) \times f(F) \times SF = \frac{1}{2} J\omega_2^2 + \frac{1}{2} MV_{t2}^2$$
(1)

unde:

$$\begin{split} \mathbf{M} &= \text{Masa blocului} \\ \mathbf{J} &= \text{Momentul de inertie al blocului;} \\ \boldsymbol{\omega_1} &= \text{Viteza unghiului înainte de impact;} \\ \boldsymbol{\omega_2} &= \text{Viteza unghiului după impact;} \\ \mathbf{V_{t1}} &= \text{Viteza tangentială înainte de impact;} \\ \mathbf{V_{t2}} &= \text{Viteza tangentială după impact.} \end{split}$$

Functia f(F) de forfecare definitã dupã cum urmeazã:

În schimb ce functia de scarã SF este:

$$SF = \frac{R_r}{\left[\left(\frac{V_{nl}}{250xR_n}\right)^2 + 1\right]}$$

unde:

R_n = Coeficientul de restituire normalãi;

R_t = Coefficientul de restituire tangentialã;

R = Raza blocului.

Termenii f(F) si SF sunt aflati prin intermediul expresiilor empirice care se utilizează pentru valutarea energiei cinetice disipată în coeziuni între bloc si taluz din cauza forfecării si al ciocnirii.

Forfecarea priveste în principal disiparea energiei produsă de viteza tangentială, ciocnirea produsă de către viteza normală a taluzului. Vitezele tangentiale si unghiulare post-coeziune sunt puse în relatie între ele de următoarea experesie:

$$V_{t2} = \omega_2 \times R$$

care presupune că blocurile abandonează contactul cu taluzul rotind, independent de viteza unghiulară precedentă.

Din (1) se obtine V_{t2} , în timp ce viteza normală post-coeziune este calculată cu următoarea expresie empirică:

$$V_{n2} = V_{n1} x \frac{R_n}{\left[1 + \left(\frac{V_{n1}}{9}\right)^2\right]}$$

care vrea să tină cont de faptul, verificat si experimental, că raportul între vitezele normale post-impact si pre-impact se micsorează cu ceresterea a însăsi vitezei normale pre-impact.

Lista simbolurilor

x(), y() = Coordonatele punctelor taluzului în m;
 R_n, R_t = Coeficientul de restituire normalã si tangentialã;
 rugosità = Asprimea taluzului;
 X_p, Y_p = Coordonatele punctului de plecare al stâncii;

 $\mathbf{x}_{i'} \mathbf{y}_{i}$ = Coordonatele puntului de impact; $\mathbf{v}_{x'} \mathbf{v}_{y}$ = Viteza de pre-impact a blocului; \mathbf{t} = Durata zborului în secunde; $\mathbf{E}(\mathbf{)}$ = Energia de pre-impact în Joule.

2.5 Bibliografia

[1] BOSCO G., MONGIOVI' L.

<< Analisi dei meccanismi di rottura per crollo e progetto degli interventi di protezione>>. Atti XVI Convegno Nazionale di Geotecnica, Vol. III Bologna pp. 197-203, 1986.

[2] CRAWFORD A. M. CURRAN J. H.

<< The influence of shear velocity on the frictional resistance of rock discontinuities>> Int. J.Rock Mech. Min. Sci. & Geomech. Zbstr., Vol 18, pp. 505-515, 1981.

[3] CRAWFORD A. M. CURRAN J. H.

<< The influence of rate - and displacement dependent shearresistance on the response of rock splopes to seismic loads>>. Int. J. Rock Mech. Sci. & Geomech. Abstr., Vol. 19, pp. 1-8, 1982.

[4] LEMBO FAZIO A.

<< Misure di protezione delle zone interessate da distacchi di blocchi rocciosi>>. Gruppo Nazionale di Coordinamento per gli Studi di Ingegneria Geotecnica. Atti della riunione del gruppo, 1985.

[5] PITEAU D. R., PECKOVER F. L.

<< Methods of protection >>. In Landslides Analysis and Control. Special Report 176. Transportation Research Board National Academy of Sciences , 1978.

[6] RITCHIE A. M.

<< Evaluation of rockfall and its control>>. Highway Research Record 17, 1963.

[7] PANORUZZI P.

<< Modelli di calcolo per l'analisi della propagazione di blocchi rocciosi in frana>>. Rivista Italiana di Geotecnica, 21, pp. 145-165.

[8] PANORUZZI P.

<< Criterio di progettazione dei rilevati paramassi>>.

[9] HUNGR O., EVANS S. G.

<< Enginering evaluation of fragmental rockfall hazards>>.

3 Geoapp

Geoapp: Cea mai mare suita web pentru calcule online

Aplica?ile prezente în <u>GeoStru Geoapp</u> au fost create pentru a sprijini profesioni?tii pentru solu?onarea diverselor cazuri profesionale. Geoapp con?ine peste 40 de <u>aplica?ii</u> pentru: Inginerie, Geologie, Geotehnica, Geomecanica, Probe În-Situ, Geofizica, Hidrologie ?i Hidraulica.

Majoritatea aplica?iilor sunt **gratuite**, altele necesita un **abonament** lunar sau anual.

A avea un subscription înseamna:

- utilizarea applica?ilor de oriunde ?i de pe orice dispozitiv;
- salvarea fi?ierelor în cloud sau PC;
- reutilizarea fi?ierelor pentru elaborari succesive;
- servicii de exportare a rapoartelor ?i diagramelor;
- notificari la lansarea noilor aplica?ii ?i integrarea acestora în abonament;
- acces la cele mai recente versiuni;
- serviciu clien?i prin Ticket.

3.1 Sec?lune Geoapp

General ?i inginerie, Geotehnica ?i Geologie

Printre aplica?ile prezente, o gama larga poate fi utilizata pentru GeoRock. În acest scop, se recomanda urmatoarele aplica?i:

- Sisteme plase ancorate
- Bare pasive pentru cuie
- Bariere rigide ?i elastice
- ≻ <u>Tiranti</u>
- > Stabilitatea analizei suprafe?elor plane
- > <u>Aluneca?i de-a lungul unui avion</u>

4 Software pentru geomecanica rocilor

Suita completa de mecanica a rocilor poate fi vizualizata aici: <u>Geomecanica</u> <u>- GeoStru EU</u>

- Studiu geomecanic;
- Clasificarea rocilor;
- Analiza stabilita?ii;
- Caderi de roci 2D ?i 3D;
- Consolidarea rocilor.

5 Simularea caderilor de roci 3D – GeoRock 3D



GeoRock 3D permite efectuarea analizei spa?iale pentru caderi de roci ?i proiectarea optimizata a lucrarilor de interven?ie folosind un algoritm sofisticat pentru analiza spatiala.

Geometrie versant

Modelarea versantului se realizeaza prin intermediul unui plan cotat ce poate fi importat din diverse formate sau programe externe. Triangula?ia este o componenta foarte importanta a analizei tridimensionale: se recomanda folosirea tehnicilor de triangula?ie de tip **Delaunay Incremental** sau **triangula?ie anizotopica**.

În acest scop poate fi folosit programul GeoStru TriSpace dezvoltat cu specifica?ii topografice orientate spre studiul versan?ilor. Modelul tridimensional poate fi importat direct din cartografii prin intermediul (G.A.A.) Geostru Autocad Application.

Proprieta?ile materialului

Versantul este discretizat în zone omogene având acelea?i caracteristici mecanice definite cu ajutorul coeficien?ilor de restituire normal ?i tangen?ial.

Geometria ?i proprieta?ile blocului

Blocul este caracterizat, din punct de vedere geometric, de forma sferica, cu mi?care de rota?ie în jurul baricentrului; din punct de vedere mecanic, este caracterizat de duritate ?i de masa.

Zona de lansare

Inputul zonei poten?alelor desprinderi poate fi efectuat direct în 3D, definind pentru fiecare posibila desprindere viteza de plecare.

Calcul

Informa?ile furnizate sunt: vizualizare grafica tridimensionala a traiectoriei, viteza ?i energia.

Lucrari de interven?ie

Lucrarile de interven?ie (protec?ie) pot fi inserate direct în 3D, pozi?ionarea lor poate fi optimizata datorita vizualizarii 3D a traiectoriei.

Arhiva bariere

Se poate crea o arhiva de bariere pentru stânci ce pot fi apoi inserate direct în 3D.

Dimensionare lucrari

Dimensionarea lucrarilor de interven?ie se poate efectua cu B.D. (BARRIER DESIGN), software pentru proiectarea ?i verificarea barierelor rigide ?i elastice, dezvoltat de GeoStru Software.

Interfa?are

Programul se interfa?eaza cu programele GeoStru TriSpace ?i GeoRock 2D.

Mai multe informa?ii despre Simularea caderilor de roci 3D - Georock 3D: <u>Simularea caderilor de roci 3D -</u> <u>GeoRock 3D - GeoStru EU</u>

6 Contact

GeoStru Software

Web: <u>https://www.geostru.eu/ro/</u>